

# Possibilistic fuzzy c-means sous contraintes d'étiquettes

V. Antoine

Université Clermont Auvergne, Clermont Auvergne INP, Mines de St Etienne,  
UMR 6158 CNRS, LIMOS, Clermont-Ferrand, France

HCERES, octobre 2025

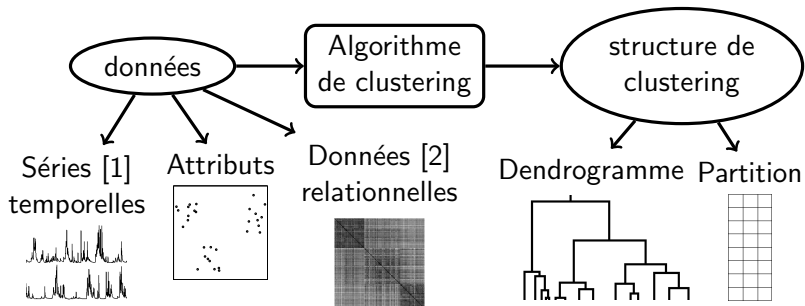


V. Antoine, J. Guerrero, G. Romero, *Possibilistic fuzzy c-means with partial supervision*, Fuzzy Sets and Systems, 2022



# Classification non supervisée

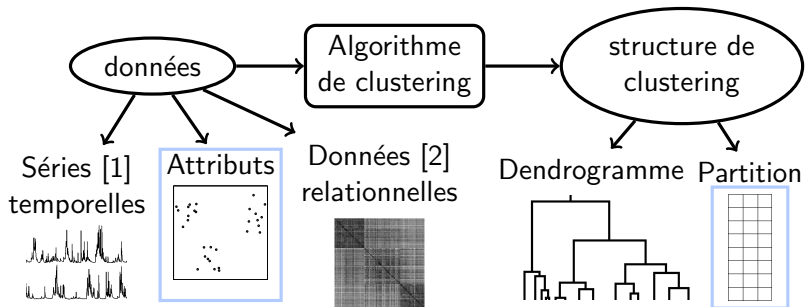
Regroupement d'objets en se basant sur la notion de similarité.



- [1] V. Fotso, E. Mephu, P. Vaslin, *Frobenius correlation based u-shapelets discovery for time series clustering*, Pattern Recognition, 2020.
- [2] A. Soubeiga, V. Antoine, S. Moreno, *Multi-view relational evidential c-medoid clustering with adaptive weighted*, DSAA 2024.

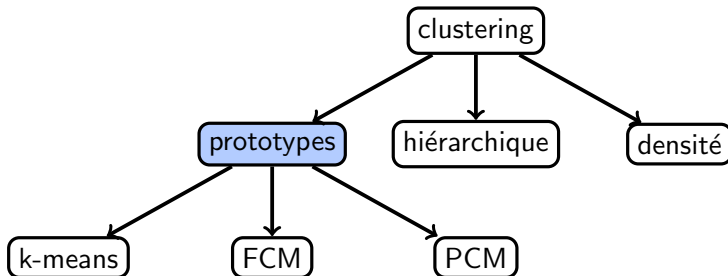
# Classification non supervisée

Regroupement d'objets en se basant sur la notion de similarité.



- [1] V. Fotso, E. Mephu, P. Vaslin, *Frobenius correlation based u-shapelets discovery for time series clustering*, Pattern Recognition, 2020.
- [2] A. Soubeiga, V. Antoine, S. Moreno, *Multi-view relational evidential c-medoid clustering with adaptive weighted*, DSAA 2024.

# Classification non supervisée

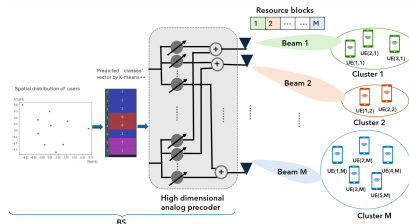
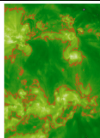
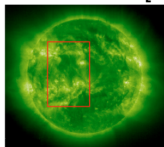


## Avantage du clustering par prototypes

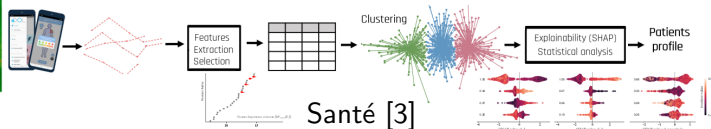
- interprétabilité
- complexité réduite

# Intérêt de la classification non supervisée

## Astronomie [1]



## Réseau [2]



## Santé [3]

- [1] V. Barra & al, *Fast and robust segmentation of solar EUV images : algorithm and results for solar cycle 23*, Astronomy & Astrophysics, 2009
- [2] S. Chebbi & al, *Efficient resource allocation in 5G massive MIMO-NOMA networks : Comparative analysis of SINR-aware power allocation and spatial correlation-based clustering*, Computer Networks, 2025
- [3] A. Soubeiga & al, *Clustering and Interpretation of time-series trajectories of chronic pain using evidential c-means*, Expert Systems and Application, 2025

# Clustering sous contraintes

## Problématique en clustering

Pas de connaissance a priori

- comment définir la notion de similarité ?
- comment choisir entre plusieurs solutions de clustering ?



# Clustering sous contraintes

## Problématique en clustering

Pas de connaissance a priori

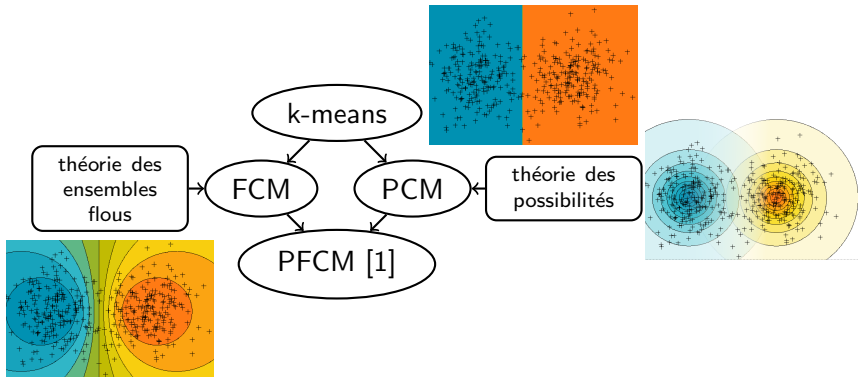
- comment définir la notion de similarité ?
- comment choisir entre plusieurs solutions de clustering ?



## Solution

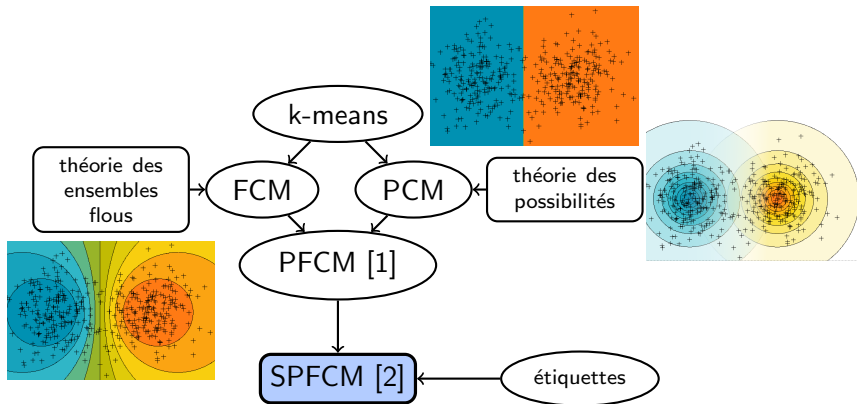
Ajout de contraintes issues des connaissances du domaine expert

# Motivations



- [1] N. Pal & al, *A mixed c-means clustering model*, fuzzy systems conference, 1997
- [2] V. Antoine & al, *Possibilistic fuzzy c-means with partial supervision*, Fuzzy Sets and Systems, 2022

# Motivations



- [1] N. Pal & al, *A mixed c-means clustering model*, fuzzy systems conference, 1997
- [2] V. Antoine & al, *Possibilistic fuzzy c-means with partial supervision*, Fuzzy Sets and Systems, 2022

# Plan

- 1 PFCM
- 2 SPFCM
- 3 Expériences
- 4 Conclusion

# Outline

- 1 PFCM
- 2 SPFCM
- 3 Expériences
- 4 Conclusion

# Partition floue vs partition possibiliste

## Partition floue

- degré d'appartenance
- $\mathbf{U} = (u_{ik})$  t.q  $u_{ik} \in [0, 1]$






$$\sum_{k=1}^c u_{ik} = 1$$

## Partition possibiliste

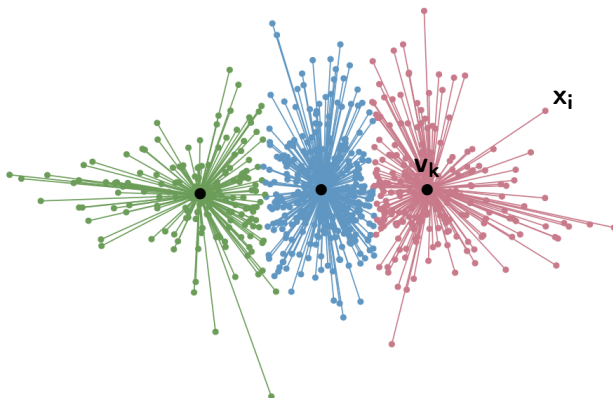
- degré de possibilité
- $\mathbf{T} = (t_{ik})$  t.q  $t_{ik} \in [0, 1]$

## Exemple

Soient  $\omega_1$  la classe des cercles,  $\omega_2$  la classe des carrés

	$u_{i1}$	$u_{i2}$	$t_{i1}$	$t_{i2}$
	1	0	1	0
	0	1	0	1
	0.1	0.9	0.1	1
	0.5	0.5	1	1
	?	?	0	0

# Clustering basé sur les prototypes



Distance  $d_{ik}$

- Euclidienne
- Mahalanobis

Fonction objectif

Minimisation distance intra-classe


# Possibilistic Fuzzy c-means (PFCM)

## Objective function

$$J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c (a u_{ik}^m + b t_{ik}^\eta) d_{ik}^2 + \sum_{k=1}^c \gamma_k \sum_{i=1}^n (1 - t_{ik})^\eta$$

$$\text{s.c.} \quad \left. \begin{array}{l} u_{ik} \geq 0, \\ t_{ik} \geq 0 \end{array} \right\} \sum_{k=1}^c u_{ik} = 1 \quad \forall i, k$$

## Optimisation alternée

$$\min_{\mathbf{U}} J_{PFCM} \rightarrow \min_{\mathbf{T}} J_{PFCM} \rightarrow \min_{\mathbf{V}} J_{PFCM}$$


# Possibilistic Fuzzy c-means (PFCM)

## Objective function

$$J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c (a u_{ik}^m + b t_{ik}^\eta) d_{ik}^2 + \sum_{k=1}^c \gamma_k \sum_{i=1}^n (1 - t_{ik})^\eta$$

$$\text{s.c.} \quad \left. \begin{array}{l} u_{ik} \geq 0, \\ t_{ik} \geq 0 \end{array} \right\} \sum_{k=1}^c u_{ik} = 1 \quad \forall i, k$$

## Optimisation alternée

$$\min_{\mathbf{U}} J_{PFCM} \rightarrow \min_{\mathbf{T}} J_{PFCM} \rightarrow \min_{\mathbf{V}} J_{PFCM}$$

↑

- ✓ **T** : gestion fine des incertitudes
- ✓ **U** : stabilité de l'optimisation
- ✗ hyperparamètres  $a, b, \gamma_k$

# Outline






- 1 PFCM
- 2 SPFCM
- 3 Expériences
- 4 Conclusion

# Connaissance a priori

Un expert fournit une étiquette pour  $\mathbf{x}_i$  sous forme d'une distribution partielle de possibilité  $f_i$

## Exemple d'annotation experte

$\omega_1$  pour cercle,  $\omega_2$  pour carré,  $\omega_3$  pour pentagone

	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_3$
	1	0	0
	0	0	0
	1	1	0
	0	1	?
	0.2	?	?






information dure, complète, et imprécise

# Connaissance a priori

Un expert fournit une étiquette pour  $\mathbf{x}_i$  sous forme d'une distribution partielle de possibilité  $f_i$

## Exemple d'annotation experte

$\omega_1$  pour cercle,  $\omega_2$  pour carré,  $\omega_3$  pour pentagone

	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_3$
	1	0	0
	0	0	0
	1	1	0
	0	1	?
	0.1	?	?

information dure, complète, et certaine






information dure, complète, et imprécise

# Connaissance a priori

Un expert fournit une étiquette pour  $\mathbf{x}_i$  sous forme d'une distribution partielle de possibilité  $f_i$

## Exemple d'annotation experte

$\omega_1$  pour cercle,  $\omega_2$  pour carré,  $\omega_3$  pour pentagone

	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_3$
	1	0	0
	0	0	0
	1	1	0
	0	1	?
	0.1	?	?

information dure, complète, et certaine






information dure, complète, et imprécise

# Connaissance a priori

Un expert fournit une étiquette pour  $\mathbf{x}_i$  sous forme d'une distribution partielle de possibilité  $f_i$

## Exemple d'annotation experte

$\omega_1$  pour cercle,  $\omega_2$  pour carré,  $\omega_3$  pour pentagone

	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_3$
	1	0	0
	0	0	0
	1	1	0
	0	1	?
	0.1	?	?

information dure, complète, et certaine

information dure, complète, et imprécise






information dure et partielle

# Connaissance a priori

Un expert fournit une étiquette pour  $\mathbf{x}_i$  sous forme d'une distribution partielle de possibilité  $f_i$

## Exemple d'annotation experte

$\omega_1$  pour cercle,  $\omega_2$  pour carré,  $\omega_3$  pour pentagone

	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_3$	
	1	0	0	information dure, complète, et certaine
	0	0	0	
	1	1	0	information dure, complète, et imprécise
	0	1	?	information dure et partielle
	0.2	?	?	information incertaine et partielle

# Connaissance a priori

## Terme de pénalité

$$J_{pen} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c b_{ik} (t_{ik} - f_{ik})^{\eta} d_{ik}^2$$

Contrainte et distribution  
doivent être identiques

# Connaissance a priori

## Terme de pénalité

$$J_{pen} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c b_{ik} (t_{ik} - f_{ik})^\eta d_{ik}^2$$

Gestion des informations partielles

	$f_{i\omega_1}$	$f_{i\omega_2}$	$f_{i\omega_3}$	$t_{i\omega_1}$	$t_{i\omega_2}$	$t_{i\omega_3}$	
□	0	1	?	0	1	0	✓
				0	1	0.5	✓
				0	1	1	✓

# Connaissance a priori

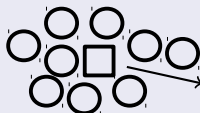
## Terme de pénalité

$$J_{pen} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c b_{ik} (t_{ik} - f_{ik})^{\tau_i} d_{ik}^2$$

Gestion des hypothèses

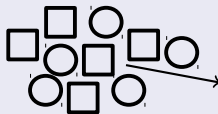
## Hypothèses

- Une contrainte aberrante est sûrement une erreur



carré dans une zone de ronds : erreur ?

- Une contrainte dans une zone imprécise est sûrement vraie

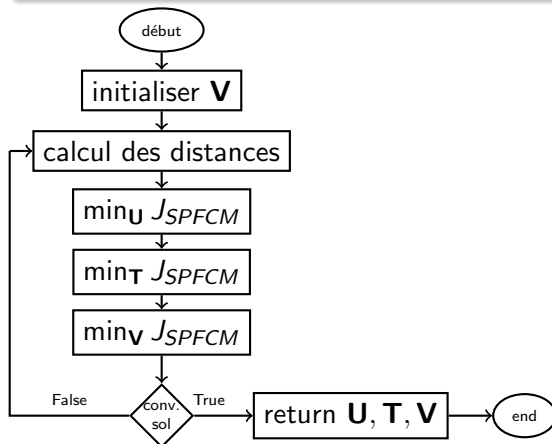


carré dans une zone comprenant ronds et carré

# Semi-supervised PFCM

Fonction objectif à minimiser

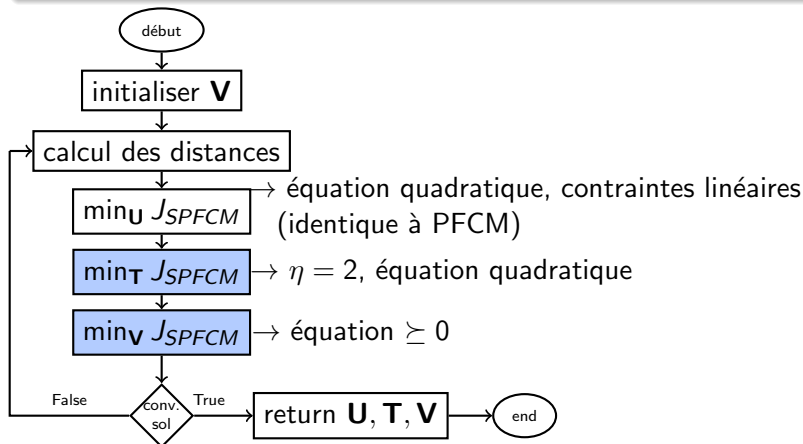
$$J_{SPFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) + \alpha J_{pen}(\mathbf{T}, \mathbf{V})$$



# Semi-supervised PFCM

Fonction objectif à minimiser

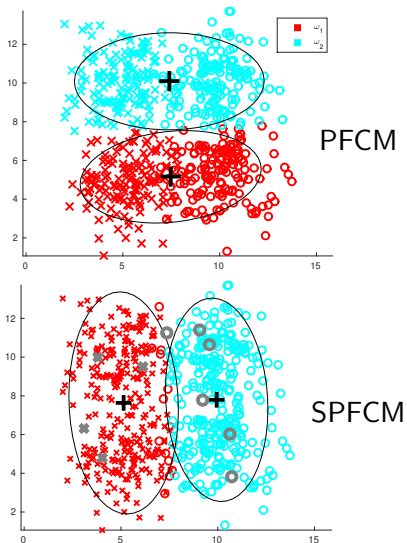
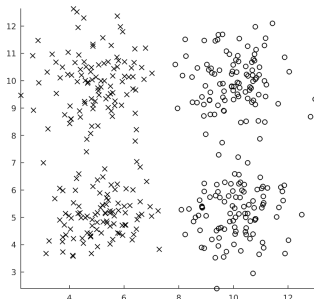
$$J_{SPFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) + \alpha J_{pen}(\mathbf{T}, \mathbf{V})$$



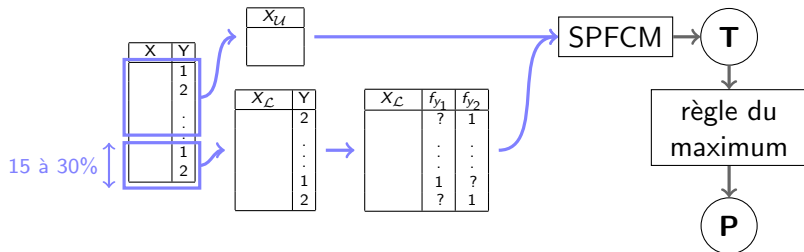
# Outline

- 1 PFCM
- 2 SPFCM
- 3 Expériences**
- 4 Conclusion

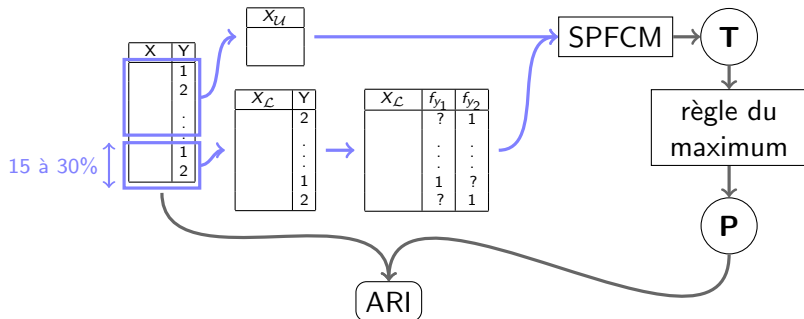
# Intérêt des contraintes



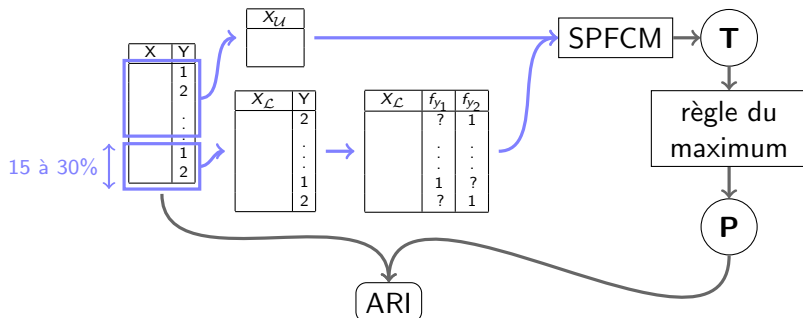
# Protocole expérimental



# Protocole expérimental



# Protocole expérimental



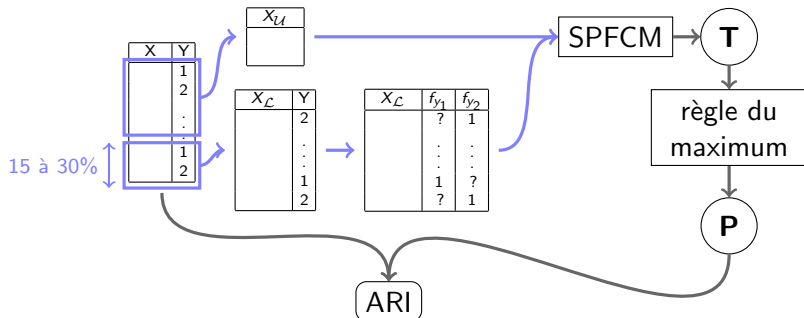
## Jeux de données

	# objets	# att.	# classes
10 jeux	[122 – 6907]	[2 – 36]	[2 – 10]

## Algorithmes comparés

	P	U	T
5 algos	1	2	2

# Protocole expérimental



## Jeux de données

	# objets	# att.	# classes
10 jeux	[122 – 6907]	[2 – 36]	[2 – 10]

## Algorithmes comparés

	P	U	T
5 algos	1	2	2

✓ SPFM : plus de degré de liberté  $\Rightarrow$  bonnes performances

# Étude des hyperparamètres

## Hyperparamètres liés à PFCM

$$J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c (a u_{ik}^m + b t_{ik}^{\eta}) d_{ik}^2 + \sum_{k=1}^c \gamma_k \sum_{i=1}^n (1 - t_{ik})^{\eta}$$

- $m, \eta$  : contrôle du degré d'incertitude sur  $\mathbf{U}$  et  $\mathbf{T}$
- $a, b$  : compromis entre  $\mathbf{U}$  et  $\mathbf{T}$
- $\gamma_k$  : contrôle de la région d'influence du cluster  $k$

⇒ pas de différence de comportement avec l'ajout de contraintes

# Étude des hyperparamètres

## Hyperparamètres liés à PFCM

$$J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^c (a u_{ik}^m + b t_{ik}^{\eta}) d_{ik}^2 + \sum_{k=1}^c \gamma_k \sum_{i=1}^n (1 - t_{ik})^{\eta}$$

- $m, \eta$  : contrôle du degré d'incertitude sur  $\mathbf{U}$  et  $\mathbf{T}$
- $a, b$  : compromis entre  $\mathbf{U}$  et  $\mathbf{T}$
- $\gamma_k$  : contrôle de la région d'influence du cluster  $k$

⇒ pas de différence de comportement avec l'ajout de contraintes

## Hyperparamètre $\alpha$ lié à SPFCM

$$J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) = J_{PFCM}(\mathbf{U}, \mathbf{T}, \mathbf{V}) + \alpha J_{pen}(\mathbf{T}, \mathbf{V})$$

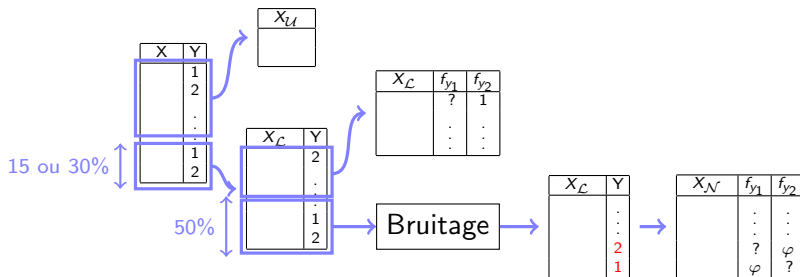
$\alpha \searrow$  relaxation des contraintes

✓ recherche d'une solution générale cohérente

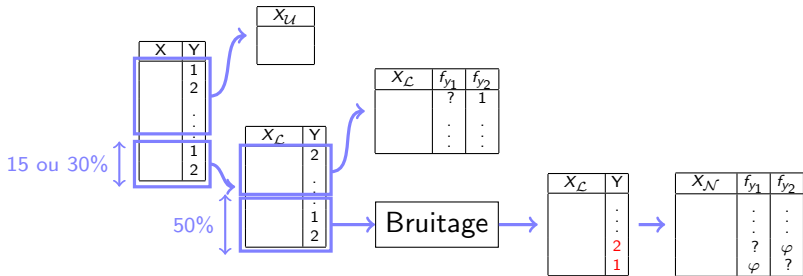
$\alpha \nearrow$  respect total des contraintes

✓ contraintes non bruitées, recherche d'une solution particulière

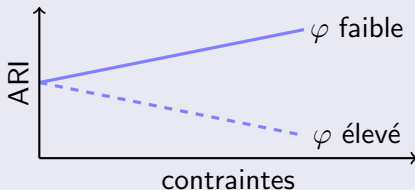
# Étiquettes bruitées



# Étiquettes bruitées



## Résultats



Une connaissance précise de la confiance aux étiquettes permet d'améliorer les résultats !

# Outline

- 1 PFCM
- 2 SPFCM
- 3 Expériences
- 4 Conclusion

# Conclusion

## SPFCM

- Classification non supervisée générant
  - une partition floue **U**
  - une partition possibiliste **T**
- Incorporation d'étiquettes sous forme de distribution de possibilité
- ✓ partition possibiliste apporte de nombreuses informations
- ✓ les étiquettes améliorent les performances
- ✗ sensible aux hyperparamètres  $a$  et  $b$  de PFCM
- ✗ sensible à la sélection d'étiquettes



Merci